

ATIK TOPLAMA ARAÇLARI İÇİN YENİ DÜZENLEMELER

11 EKİM 2023 TARİHİNDEN İTİBAREN GEÇERLİ OLAN YENİ DİN EN 1501-1:2021 YÖNETMELİĞİ

KISA & ÖZ

Yeniliklerin, uygulamanın yürütülmesi ve işlevselliği üzerinde büyük bir etkisi vardır:

1. BASAMAKLAR
2. KONTEYNER KALDIRMA TERTİBATI
3. TUTAMAK KOLLARI
4. KAMERA SİSTEMLERİ
5. MAKSİMUM HIZLAR
6. ÇALIŞMA LAMBALARI

Bu broşür temel değişiklikleri ve işlevleri içerir.

Ayrıntılı bir açıklama için **DİN EN 1501-1:2021 standartlarına** bakınız.



İnternet sitemizde diğer dillerdeki bilgileri de bulabilirsiniz:

www.FAUN.com/din1501

DAHA FAZLA
GÜVENLİ VE DAHA
SORUNSUZ ARAÇ
OPERASYONU

10/2023_D. Tüm veriler garanti kapsamı dışındadır.

1. BASAMAKLAR

Yeni DIN 1501-1'in yönetmeliğine göre **ÜÇ FARKLI BASAMAK POZİSYONU** arasında bir ayırım yapılmıştır:

1. Basamak yukarı katlanmış, boş ve kullanılamaz durumda

İleri hareket: Kısıtlama olmaksızın **MÜMKÜN**

Geri hareket: Saatte azami 9 km hız **MÜMKÜN**

2. Basamak aşağı katlanmış, boş, ancak kullanılabilir

İleri hareket: Kısıtlama olmaksızın **MÜMKÜN**

Geri hareket: **MÜMKÜN DEĞİL**

3. Basamak aşağı katlanmış, dolu, yani kullanılmış

İleri hareket: Saatte azami 25 km veya 30 km hız **MÜMKÜN** (basamağın montaj konumuna bağlı olarak)

Geri hareket: **MÜMKÜN DEĞİL**



Basamakların düzgün çalışması ve gözlemi, sistem **HER** başlatıldığında kontrol edilir.

GERİ HAREKET

Geri hareket için iki seçenek vardır.

1. Genel olarak: Basamaklar **1. KONUMDA** olmalıdır.
2. İstisna: **Bypass cihazı devreye alınırsa.**

DİKKAT: Bypass cihazı örneğin acil bir durumda devreye girerse biriktirme, sıkıştırma ve doldurma **EN ERKEN 15 DAKİKA SONRA** kullanılabilir.

GERİYE DOĞRU HAREKET SIRASINDA YENİ DÜZENLEMELER

Araç geriye giderse (örn. bir eğimde) ve basamak 2. veya 3. pozisyonda ise, sürücü kabinde net bir sinyal alır.

DİKKAT: Sürücü aracı bir saniye içinde frenlemezse, sıkıştırma ve doldurma **EN ERKEN 15 DAKİKA SONRA** tekrar kullanılabilir.



ÖNEMLİ

Her iki durumda da 15 dakikalık zorunlu mola araç durana kadar başlamaz:

- park konumunda ve
- kontak açıkken.

Basamak pozisyonunu değiştirmek mümkündür, yine de 15 dakikalık zorunlu mola yeniden başlayacaktır.



2. KONTEYNER KALDIRMA TERTİBATI

Basamaklar dolu olduğunda, kaldırma tertibatı arabirim noktasında bir sinyal alır.

! Bu sinyal ile kaldırma tertibatının otomatik ve yarı otomatik çalışması artık mümkün değildir.

3. TUTAMAK KOLLARI

Yeni, ergonomik tutamak pozisyonu. Kavrama mesafesi 345 mm olarak ayarlanmıştır. Bu, insan anatomisine yönelik ve güvenli bir kavrama sağlayan optimum bir pozisyonudur.

4. KAMERA SİSTEMLERİ

KMS (kamera izleme sistemi) tarafından kapsanacak alanların yeniden tanımlanması gereklidir.

FAUN atık toplama araçları temelde yeni talepleri karşılamaktadır. İhtiyaçları karşılamak için çöp boşaltma sistemleri ile bağlantılı ek kameralar gerekmektedir.

Kamera görüntüleri yeni standarda göre **FAUN-CONTROL-SYSTEMS (FCS)** ekranında gösterilir. Kameraların son derece kompakt tasarımı çalışma aralığını **ETKİLEMEZ**.

5. MAKSİMUM HIZLAR

! Temel araç bileşenleri taşıma konumunda değilse veya güvenli olmayan bir durumdaysa, azami hız otomatik olarak saatte 9 km ile sınırlandırılır

ÖRNEK: Arka bölüm kapalı ve kilitli değil veya toplama kabı taşıma konumunda değilse.

ÖNEMLİ: Dönüş hızı, basamakların konumundan veya varlığından bağımsız olarak her zaman saatte 9 km ile sınırlıdır.



6. ÇALIŞMA LAMBALARI

Çöp toplama aracının operatörleri için daha fazla güvenlik ve konfor ve diğer sürücüler için daha az dikkat dağınıklığı:

Bu amaçla, çalışma alanları ve aydınlatılacak alanlar yeniden tanımlanmıştır. Eşit şekilde, parlak ve gözü etkilemeyen armatürler sayesinde önceki çalışma lambalarından vazgeçilebilir. Şimdiye kadar kullanılan lambalar çoğu **durumlarda, yeni şartlara uygun değildir!**

